

أسئلة مادة الروبوت للصف السادس الفصل الأول للعام الدراسي ١٤٤٦ هـ

الوحدة الأولى (التعرف على مكونات روبوت NXT+ التعرف على منصات البرمجة)

س ١ / في الفقرات من (١) إلى (١٢) ضعي الدائرة أمام الإجابة التي تمثل البديل الصحيح :

	١ من خلال دراستك لمشروع Mini Golf تبين أنه يضرب الكرة عند الضغط على
(د) المفتاح السفلي	(أ) مفتاح السهم الأيمن (ب) مفتاح السهم الأيسر (ج) المفتاح البرتقالي (Enter) (د) المفتاح السفلي
	٢ اسم الحساس الموضح بالصورة هو.....
(د) حساس الموجات فوق الصوتية ultrasonic sensor	(أ) حساس اللمس Touch sensor (ب) حساس الصوت Sound sensor (ج) حساس الضوء Light sensor (د) حساس الموجات فوق الصوتية ultrasonic sensor
	٣ وظيفة الأيقونة التالية هي.....
(د) حركة الروبوت	(أ) إصدار الصوت (ب) انتظار الروبوت (ج) إظهار صورة (د) حركة الروبوت
	٤ لفتح جهاز NXT نستخدم
(د) المفتاح السفلي	(أ) مفتاح السهم الأيمن (ب) مفتاح السهم الأيسر (ج) المفتاح البرتقالي (Enter) (د) المفتاح السفلي
٥ عدد المفاتيح الموجودة بجهاز NXT	(أ) ثلاث مفاتيح (ب) أربع مفاتيح (ج) خمسة مفاتيح (د) ستة مفاتيح
	٦ وظيفة الأيقونة التالية
(د) حركة الروبوت	(أ) إصدار الصوت (ب) انتظار الروبوت (ج) إظهار صورة (د) حركة الروبوت

لقياس شدة الضوء نستخدم حساس

٧

(أ) اللمس Touch. (ب) الصوت Sound (ج) الضوء Light (د) الموجات فوق الصوتية Ultrasonic



اسم الحساس الموضح بالصورة

٨

(أ) حساس اللمس Touch sensor (ب) حساس الصوت Sound sensor (ج) حساس الضوء Light sensor (د) حساس الموجات فوق الصوتية ultrasonic sensor



اسم الحساس الموضح بالصورة

٩

(أ) حساس اللمس Touch sensor (ب) حساس الصوت Sound sensor (ج) حساس الضوء Light sensor (د) حساس الموجات فوق الصوتية ultrasonic sensor



وظيفة الأيقونة التالية هي.....

١٠

(أ) حركة الروبوت (ب) تسجيل صوت (ج) إصدار صوت (د) إظهار صورة



تشير هذه الصورة إلى

١١

(أ) Angle Beam (ب) Flat Beam (ج) L Beam (د) Beam



في برنامج NXT programming ما فائدة أيقونة الـ loop

١٢

(أ) التكرار (ب) الحركة (ج) قياس الضوء (د) قياس الأطوال

س٢ / صلي كل فقرة من العمود الأول بما يناسبها من العمود الثاني:

العمود الأول	العمود الثاني
(١)	(أ) الأمر المستخدم في البرمجة للتحكم في محركين
(٢)	Beam (ب)
(٣)	(ج) أمر إظهار صورة
(٤)	(د) برنامج NXT Programming
(٥)	(هـ) أمر الاختيار (Switch)
(٦)	(و) إصدار صوت (Sound)
	(ز)أمر التكرار (Loop)
	(ح) حساس الضوء Light sensor

س٣ / صلي كل فقرة من العمود الأول بما يناسبها من العمود الثاني:

العمود الأول	العمود الثاني
Flat Beam(١)	(أ) 
Motor محرك (٢)	(ب) 
Angle Beam (٣)	(جـ) 
(٤) لتسجيل صوت نستخدم الأمر	(د) 
(٥) أمر إصدار صوت (Sound)	(هـ) 
Wheels العجلات (٦)	(و) 
	(ز) 

س٤ / ضعي الحرف (ص) إذا كانت العبارة صحيحة والحرف (خ) إذا كانت العبارة خاطئة:

١. عدد الحساسات المستخدمة في جهاز NXT ثلاثة حساسات. ()
٢. نستخدم حساس الضوء light sensor للتمييز بين اللونين الأبيض و الأسود. ()
٣. الروبوت هو جهاز أو آلة يمكن أن تحل محل الإنسان في بعض المواقف. ()
٤. فائدة حساس الصوت (Sound sensor) هو قياس شدة الضوء. ()
٥. تستخدم التروس (Gears) لنقل الحركة بين المحركات. ()
٦. أيقونة الحركة Move تفيدنا في اختيار الحركة أمام أو خلف أو إيقاف الحركة ()
٧. لاختيار Axel بطول (٤) نختار Axel ذو اللون الرمادي. ()

إعداد المعلمة :

شيخة العمودي

الوحدة الثانية (درس Spider)

س ١ / في الفقرات من (١) إلى (٦) ضعي الدائرة أمام الإجابة التي تمثل البديل الصحيح :

١	جهاز أو آلة يمكنها أن تحل محل الإنسان في بعض المواقع	(أ) الروبوت	(ب) التروس	(ج) الحساس	(د) المحرك
٢	اسم الجهاز التالي.....				
		(أ) NXT	(ب) EV3	(ج) حساس اللمس	(د) حساس الصوت
٣	وظيفة الأيقونة التالية.....				
		(أ) إصدار الصوت	(ب) انتظار الروبوت	(ج) إظهار صورة	(د) حركة الروبوت
٤	اسم الروبوت في الصورة المجاورة.....				
		(أ) mini golf	(ب) Dog Sled team	(ج) door alarm	(د) spider
٥	وظيفة الأيقونة التالية.....				
		(أ) إصدار الصوت	(ب) انتظار الروبوت	(ج) إظهار صورة	(د) حركة الروبوت
٦	عدد المحركات الموجودة في مشروع spider				
		(أ) ١	(ب) ٢	(ج) ٣	(د) ٤

س ٢ / صلي كل فقرة من العمود الأول بما يناسبها من العمود الثاني:

العمود الأول	العمود الثاني
(١) 	(أ) أمر التكرار Loop
(٢) 	(ب) حساس المسافة ultrasonic sensor
(٣) 	(ج) إظهار صورة Display
(٤) 	(د) حساس اللمس Touch sensor
(٥) 	(هـ) أمر حركة الروبوت Move
	(و) أمر إصدار صوت Sound

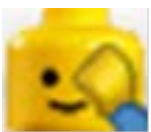
إعداد المعلمة :

شيخة العمودي

أسئلة مادة الروبوت للصف السادس الفصل الأول للعام الدراسي ١٤٤٦ هـ

الوحدة الثالثة (المعمل الافتراضي)

س ١ / في الفقرات من (١) إلى (٥) ضعي الدائرة أمام الإجابة التي تمثل البديل الصحيح:

	تشير هذه الصورة إلى		
(أ) حساس الضوء	(ب) حساس الصوت	(ج) محرك	(د) حساس اللمس
			
اسم الحساس الموضح بالصورة.....			
(أ) حساس اللمس Touch sensor	(ب) حساس الصوت Sound sensor	(ج) حساس الضوء Light sensor	(د) حساس الموجات فوق الصوتية ultrasonic sensor
			
يعبر الرمز التالي عن برنامج			
(أ) Angle Beam	(ب) Lego Digital Design	(ج) L Beam	(د) Beam
			
الأداء الموجودة في الصورة هي أداة			
(أ) إصدار الصوت	(ب) إخفاء	(ج) إظهار صورة	(د) حركة الروبوت
جهاز أو آلة يمكنها أن تحل محل الإنسان في بعض المواقف			
(أ) الروبوت	(ب) التروس	(ج) الحساس	(د) المحرك

س٢ / صلي كل فقرة من العمود الأول بما يناسبها من العمود الثاني:

العمود الأول	العمود الثاني
(١)	(ا) إخفاء
(٢)	(ب) Beam
(٣)	(ج) Wheel
(٤)	(د) برنامج NXT Programming
(٥)	(هـ) Flat Beam
(٦)	(و) Angle Beam
(٧)	(ز) إظهار صورة display
	(ح) أمر التكرار (Loop)

إعداد المعلمة :

شيخة العمودي